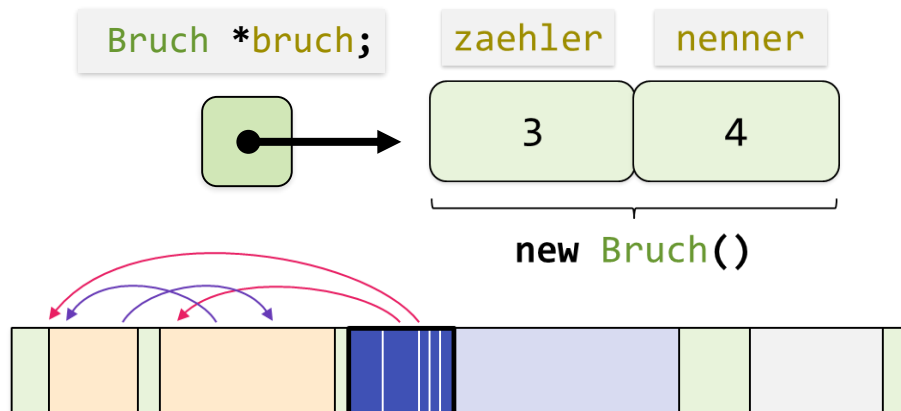


Einführung in die Softwareentwicklung

SOMMERSEMESTER 2020

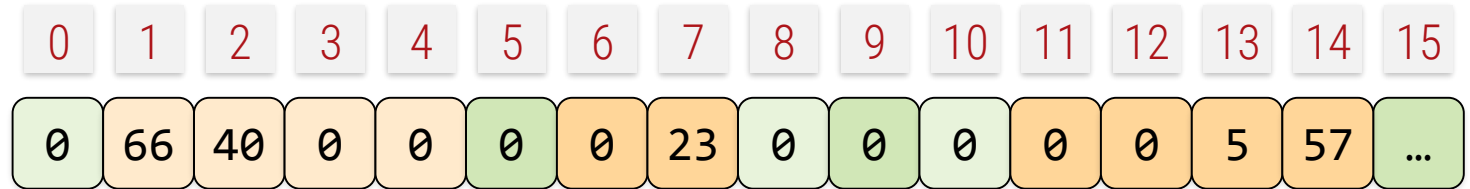


Foliensatz #05

Hardwarenahe Programmierung

Maschinenrepräsentation

Adresse
Speicher
(RAM)



```
float a = 42.0;  
float *ap = &a; // == 1
```

```
short b = 23;  
short *bp = &b; // == 6
```

```
int d = 1337;  
int *dp = &d; // == 11
```

Bytes:
Zahlen 0,1,...,255

Codierung

- Aufeinanderfolgende Bytes
- Zeiger = Zeiger auf erstes Byte (Länge implizit)

Hardwarenahe Programmierung



fortgeschritten

Hardware ansprechen

Treiber / BS Programmierung

- Zugriff auf feste Adressen
- z.B. Kontrollregister (Memory-Mapped I/O)
- Möglich über konstante Pointer
 - Cast von `(long) int` auf Pointer-Typ

Hardware ansprechen

```
// Beispiel: Hintergrundfarbe auf C64
// (Memory-mapped „MOS/VIC 6569“ Videocontroller)
// Programm läuft nur auf einem Comodore C64
```

```
uint8_t *border      = (uint8_t*)53280; // Rahmenfarbe
uint8_t *background = (uint8_t*)53281; // Hintergrundfarbe

*border = (uint8_t*)14; // Blau
*background = (uint8_t*)6; // Hellblau
```



[C64 Boot Screen]

```
// Beispiel: VGA Mode 0x13 320x200
// Erfordert IBM-PC kompatiblen 32bit Rechner mit VGA-Graphik
```

```
uint8_t *videoMem = (uint8_t*)0xA0000; // Hexadezimal  $\cong$  655.360 dezimal

for (int y=0; y<200; y++) {
    for (int x=0; x<320; x++) {
        videoMem[x+320*y] = 0; // Bildschirm löschen
    }
}
```



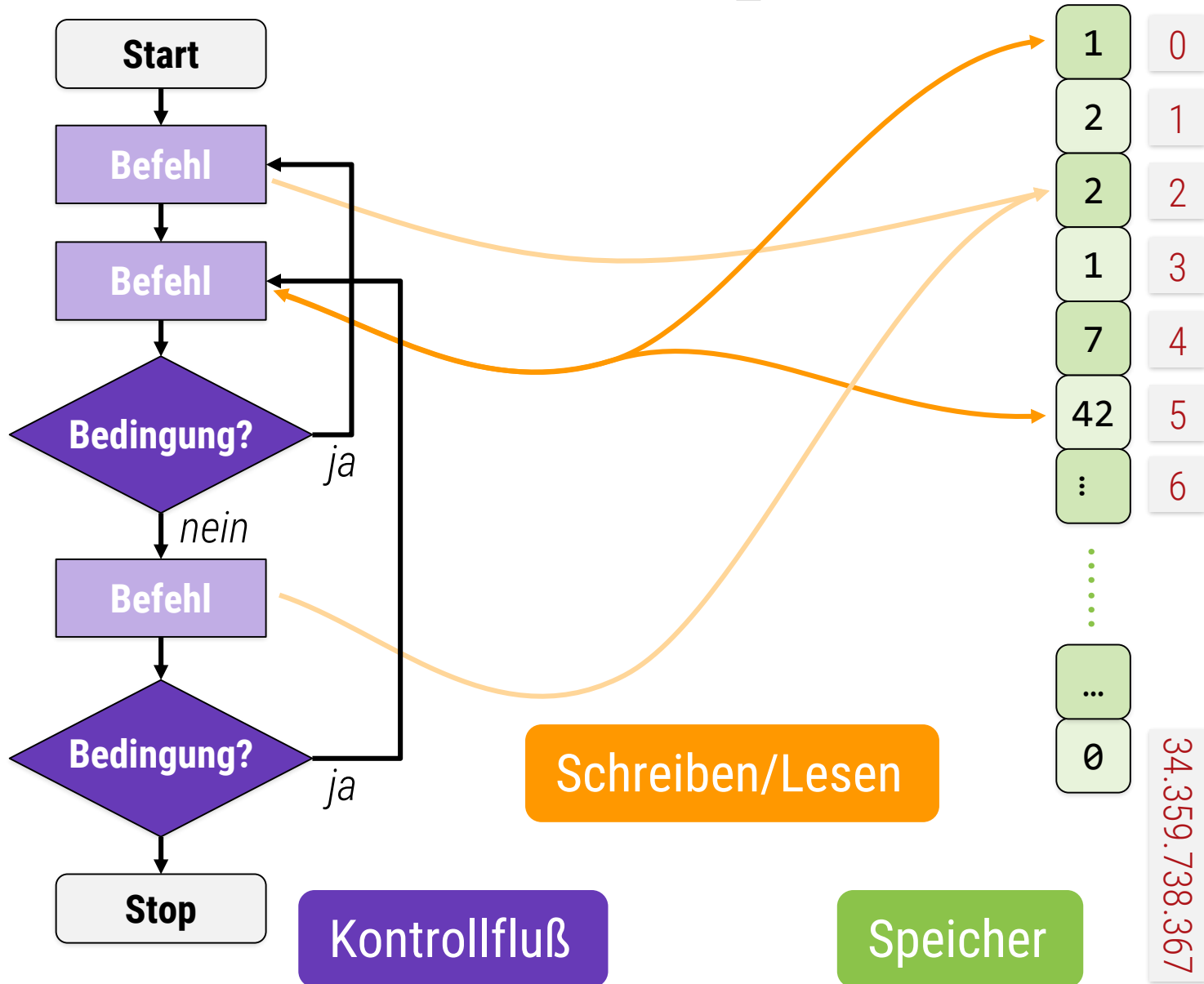
[FutureCrew/2nd Reality, 1993]

Übersetzung in Maschinensprache



Vertiefung

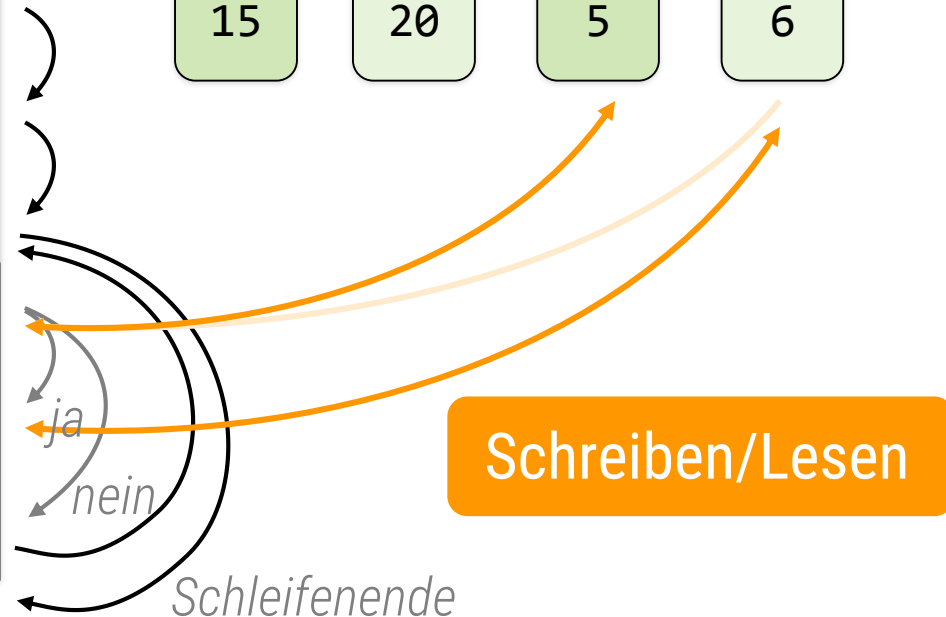
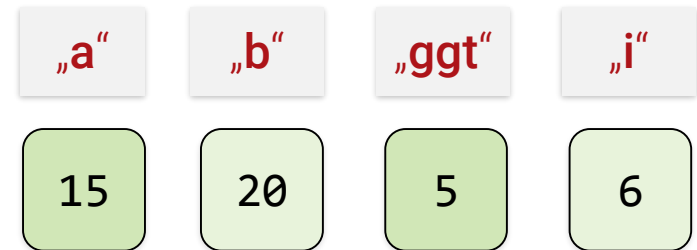
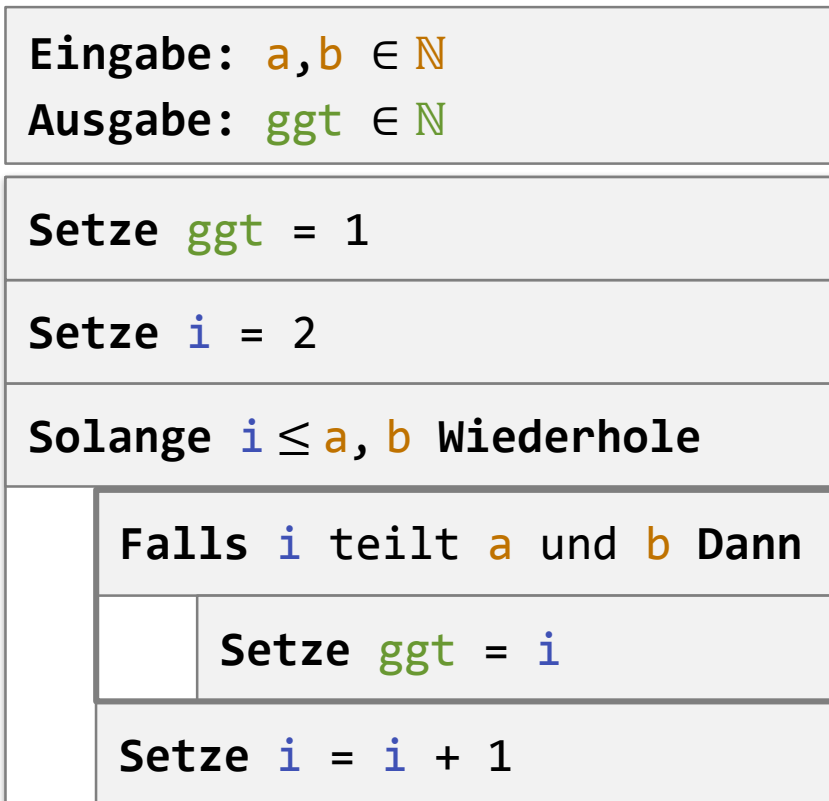
Maschinensprache



„Strukturierte Programmierung“

Kontrollfluß

Speicher



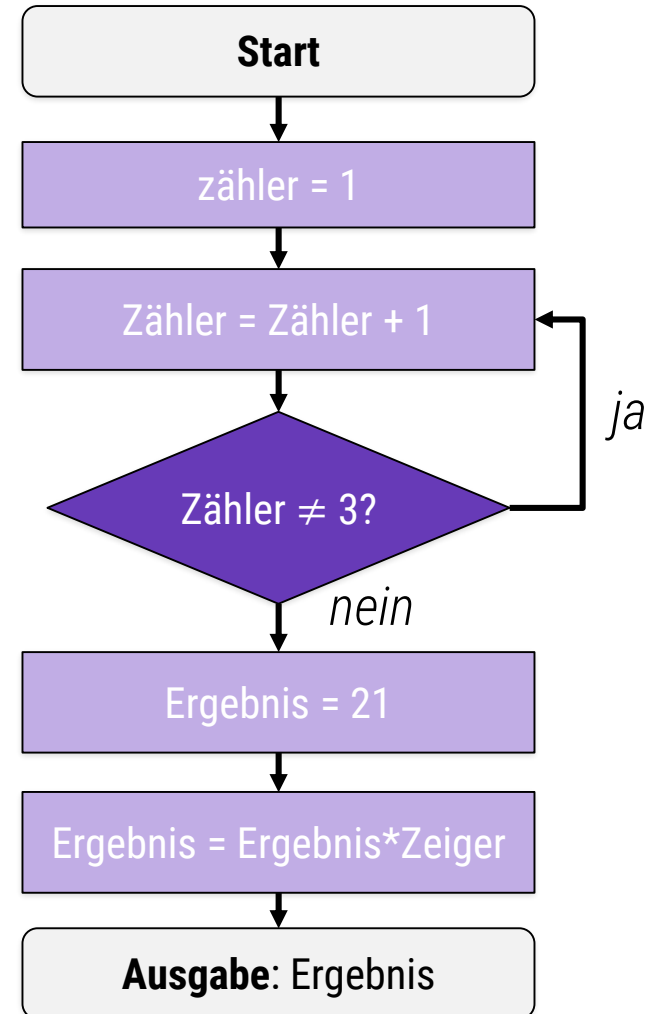
Beispiel

C++ Code

Java – Vereinfacht

```
// Einfacher
int zaehler = 0;
do {
    zaehler = zaehler + 1
while (zaehler != 7);
int ergebnis = 6;
ergebnis = ergebnis * zaehler;
cout << ergebnis;
```

Flußdiagramm



Beispiel

Code

Symbolisches Maschinenprogramm

ANFANG:

```
add      (eins, zähler) → zähler
cmp      (zähler, maximum) → fortsetzen
cond_jump fortsetzen → ANFANG
mult     (ergebnis, zähler) → ergebnis
out      ergebnis
```

„Echtes“ Maschinenprogramm (nach Linken)

```
0 add      (0,1) → 1
1 cmp      (1,2) → 3
2 cond_jump 3 → 0
3 mult     (4,1) → 4
4 out      4
```

Variablen (initialisiert)

0	1	eins	(Konstante)
1	0	zähler	(Variable, int)
2	6	maximum	(Konstante)
3	0	fortsetzen	(Variable, boolean)
4	6	ergebnis	(Variable, int)
5			
...			

Das Betriebssystem lädt

Code & Daten später an
andere Adressen

(Adressen im Code werden dabei
entsprechend geändert)

Prinzip der automatischen Übersetzung



Vertiefung

Hochsprachen

Algorithmus

Eingabe: Zahl $a \in \mathbb{N}$

Ausgabe: Zahl $b \in \mathbb{N}$

Setze Zähler i auf 1

Setze Summe s auf 0

Solange $a \geq 0$ wiederhole

 Setze s auf $s + i$

Setze Ausgabe b auf s



Maschinenprogramm

0 add (0,1) → 1

1 cmp (1,2) → 3

2 cond_jump 3 → 0

4 ind_load 4 → 5

5 mult (5,1) → 5

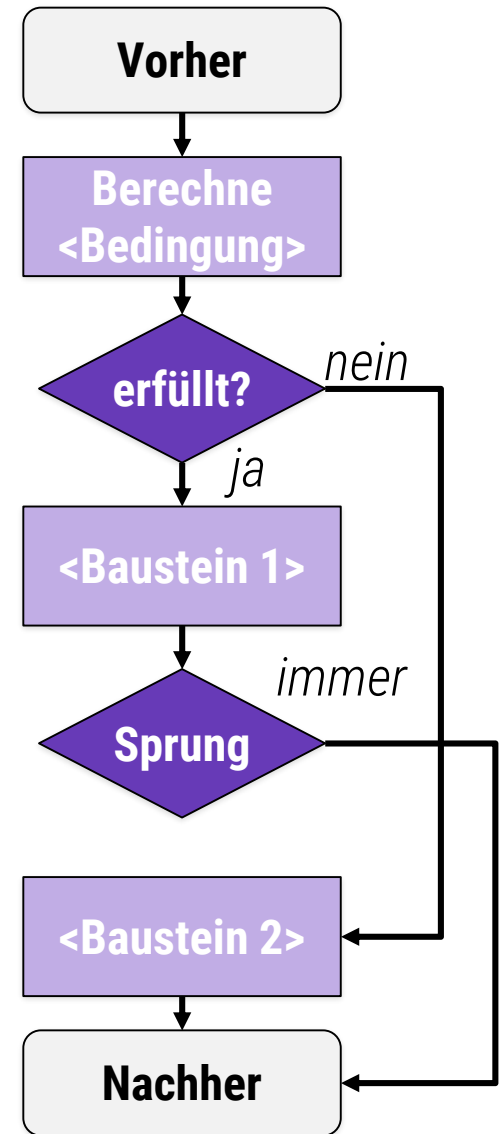
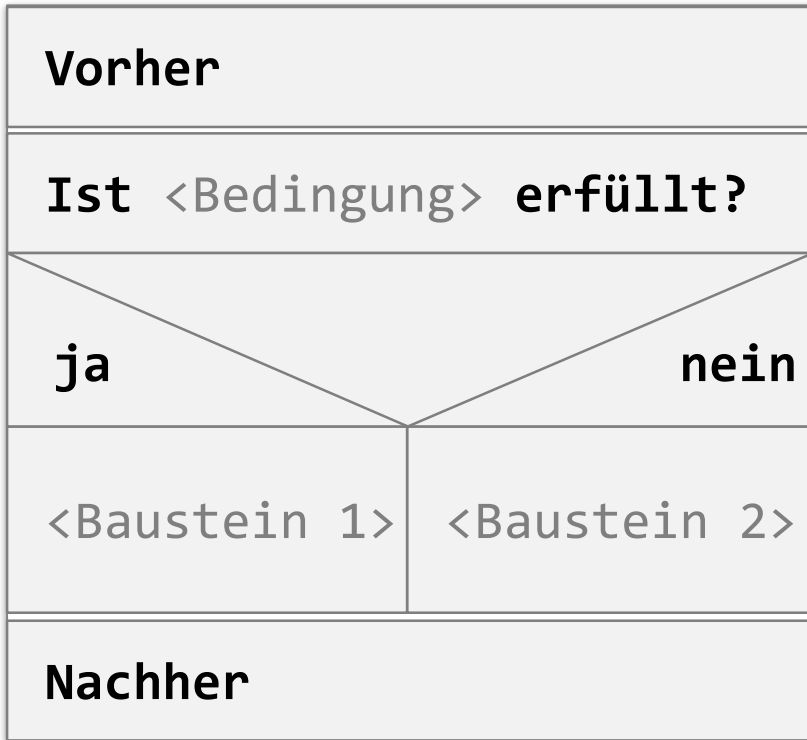
6 sub (0,1) → 1

7 ...

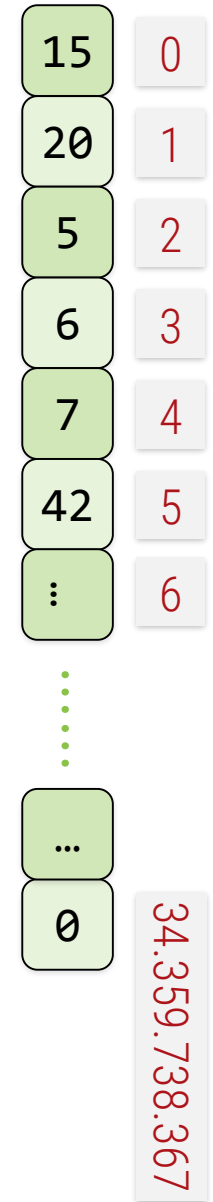
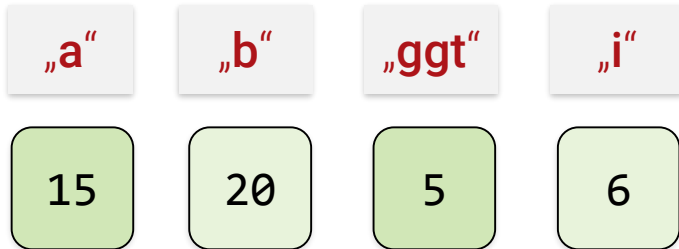
Automatische Übersetzung!

- Welche Befehle? → JAVA

Kontrollfluß



Variablen



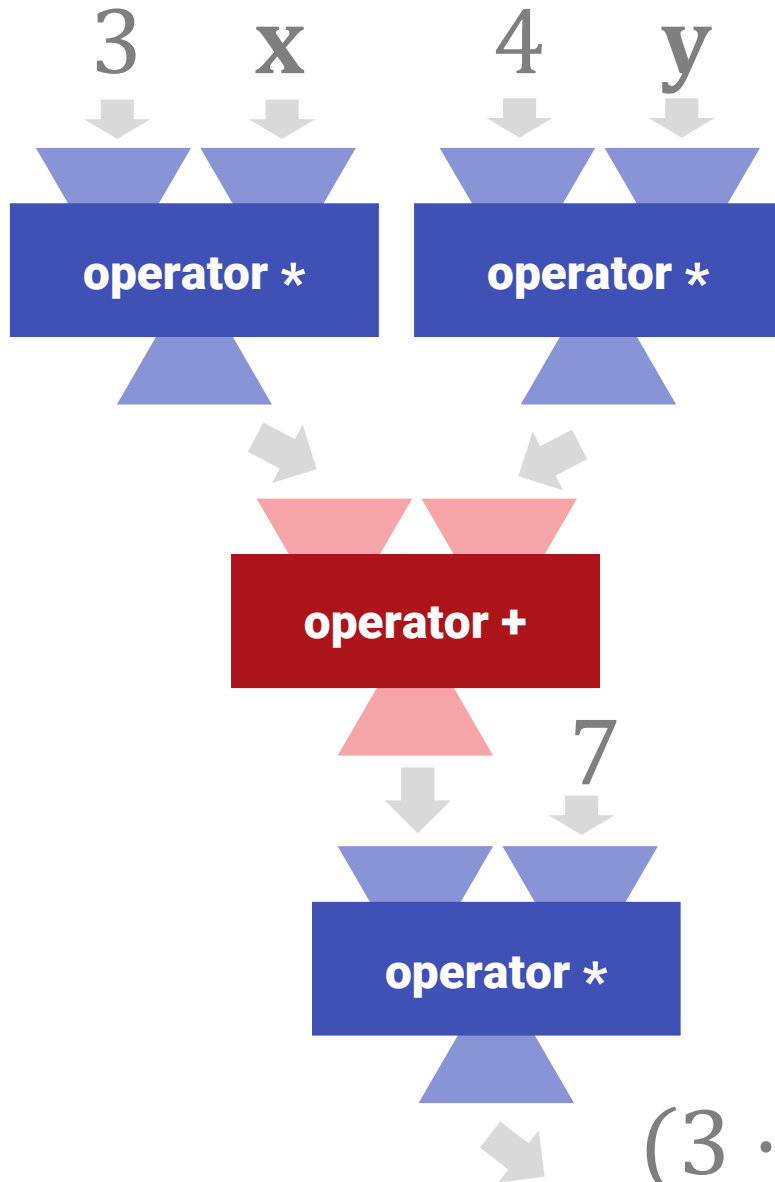
Variablen



Speicherzuordnung

- Ersetze symbolische Namen durch Indizes
- „ggT“ ist nur ein symbolischer Name für Speicherzelle #1
- Speicher belegen bei jedem Unterprogrammaufruf

Komplexe Ausdrücke

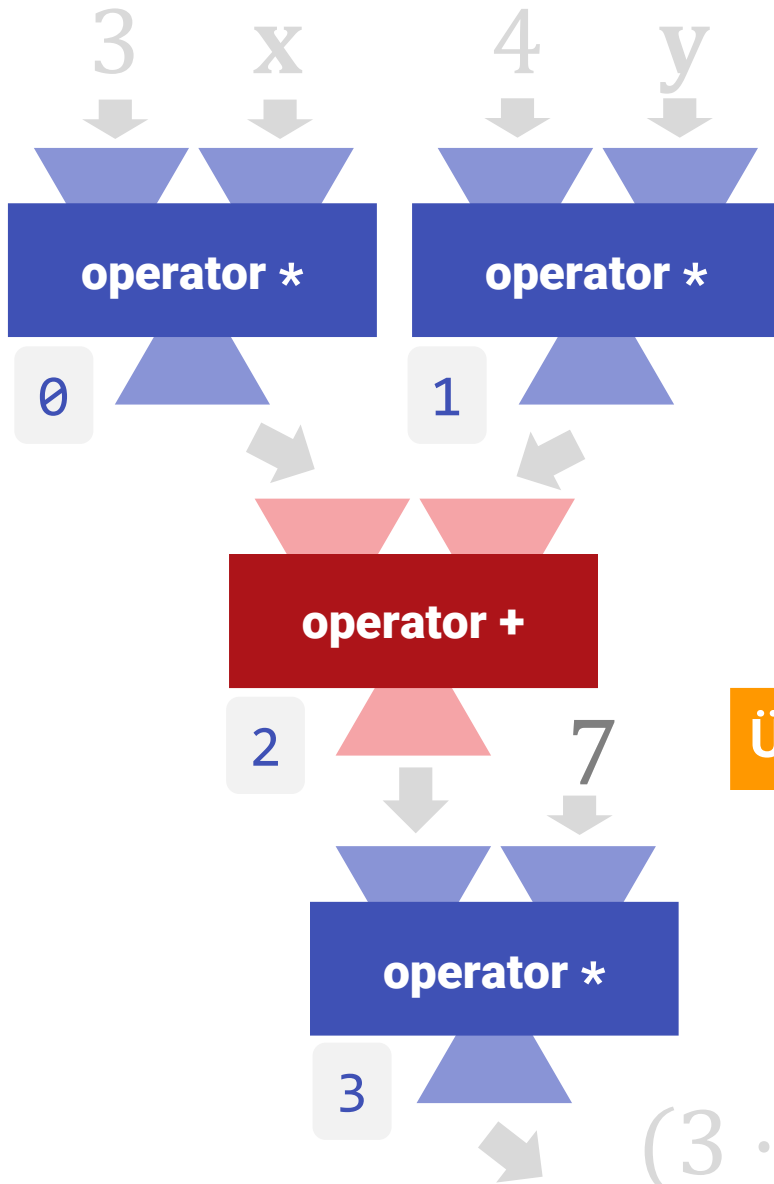


“(3 · x + 4 · y) · 7”

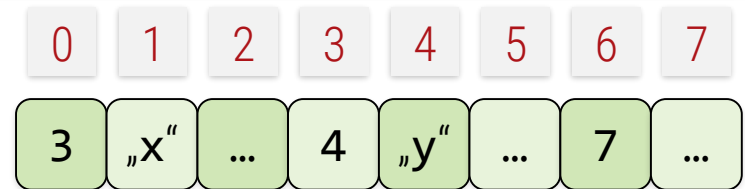
Bedeutung

$(3 \cdot x + 4 \cdot y) \cdot 7$

Komplexe Ausdrücke



“(3 · x + 4 · y) · 7”



Übersetzung

Programm		
0	mult	(0,1) → 2
1	mult	(3,4) → 5
2	add	(2,5) → 5
3	mult	(5,6) → 7

$(3 \cdot x + 4 \cdot y) \cdot 7$

Vorteile von C/C++/Pascal etc.

Direkte Übersetzung

- Arithmetische Operationen in Maschinenbefehle
- Typen statisch bekannt – feste Operationen
- Design der Sprache nah an Hardwaremöglichkeiten
- Kein Overhead wenn nicht nötig
- Höhere Konstrukte mit wenig oder gar keinem Overhead
 - Memberfunktionen → inline-Code (wenn lohnend)
 - Lokale und globale Optimierung nach Übersetzung
 - Templates ohne Laufzeitoverhead
 - Minimaler Overhead für OOP/Vererbung (“virtual methods”)

Speichermodell



fortgeschritten

Wie wird Speicher verwaltet?

Zwei Sorten von Speicher

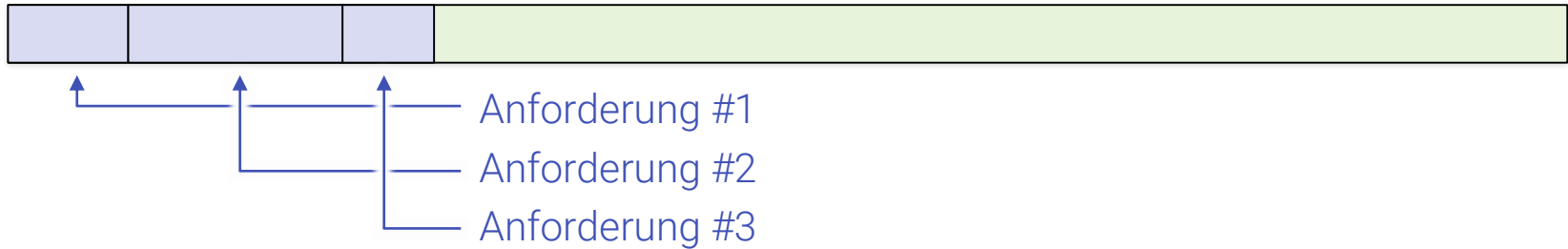
- „Stack“ Speicher – für lokale Variablen
 - Variablen (inkl. Parameter von Funktionen)
 - `int a; float b;`
 - Zeiger:
 - `int *c; int[] d;`
 - Nicht der Wert auf den gezeigt wird!
- „Heap“ Speicher – für dynamische alloziierte Objekte
 - Genau das, was mit „new“ angelegt wird
 - `c = new int; ... delete c;`
 - ↑ delete (Freigabe nicht automatisch)
 - ↑ Heap! (mit new geholt)
 - ↑ Stack! (Zeiger ist hier lokale Variable)

Heap



fortgeschritten

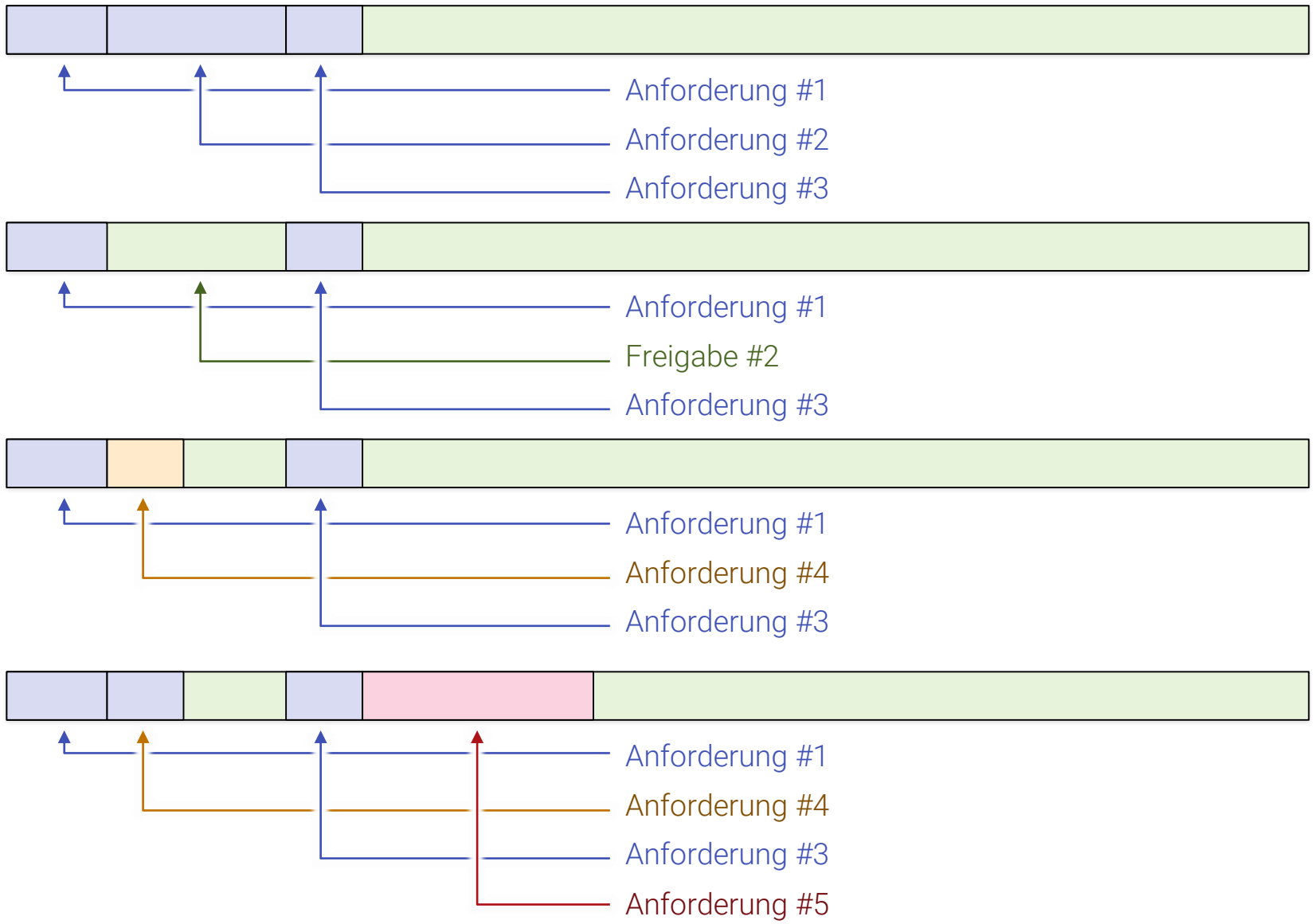
Heap Speicher



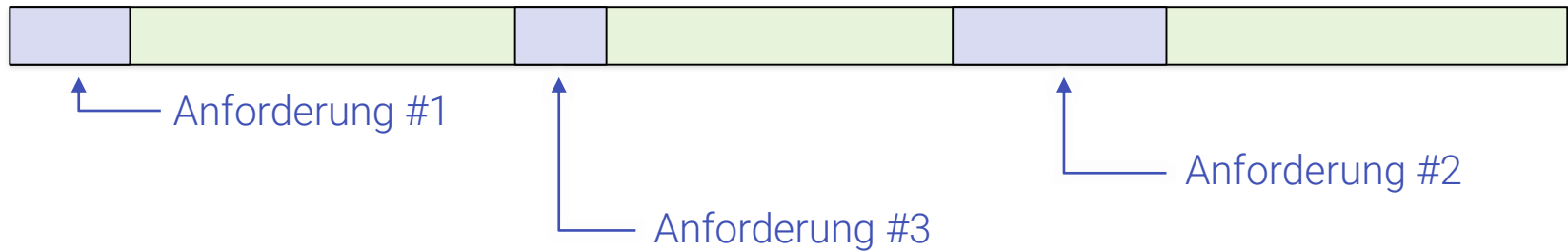
Einfaches Prinzip

- **Anforderung: `new`** fordert Speicher an
 - Freier Block an Hauptspeicher wird gesucht
 - Achtung: Kosten! (Suchkosten)
- **Freigabe: `delete`** gibt Speicher wieder frei
 - Speicher kann danach wiederverwendet werden
- Heap = Freier Hauptspeicher

Heap Speicher



Heap Speicher



Freigabe

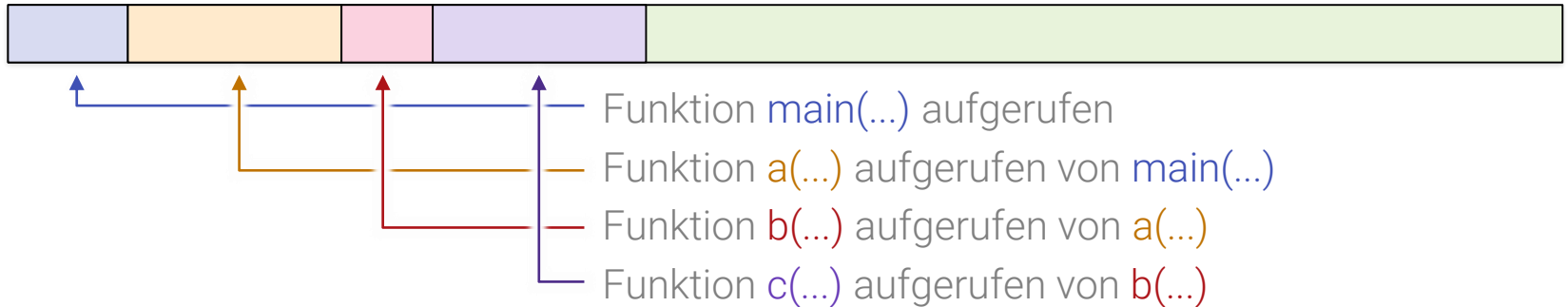
- Via „**delete**“
 - Aufpassen! Typischer Fehler wenn man JAVA gewohnt ist.
- Fehlerquelle!
 - Vergisst man delete: „Speicherloch“
 - Ruft man es doppelt auf: Absturz
- In Python + Java: vollautomatisch
 - „Garbage Collection“
 - Löschen, falls Block unerreichbar ist

Stack



fortgeschritten

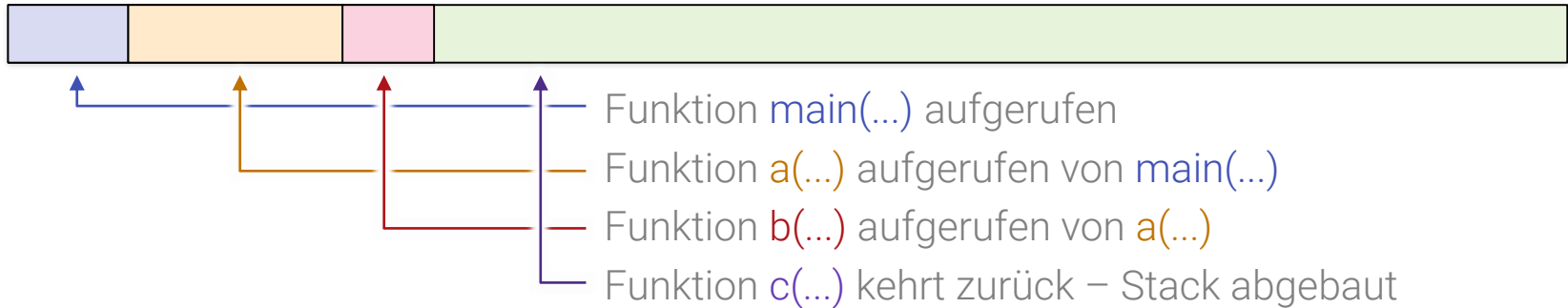
Stack Speicher



Stackspeicher

- Bei jedem Aufruf einer Funktion (Unterprogramm)
 - Für alle Lokalen Variablen wird Speicher angelegt
 - Immer für alle gleichzeitig → Geschwindigkeit!
- Unterprogrammaufruf:
 - Wieder neuen Speicher anlegen
 - Stapeln auf altem (→ *englisch* Stapel = „Stack“)
- Teil des Hauptspeichers (z.B. spezieller Heap-Block)

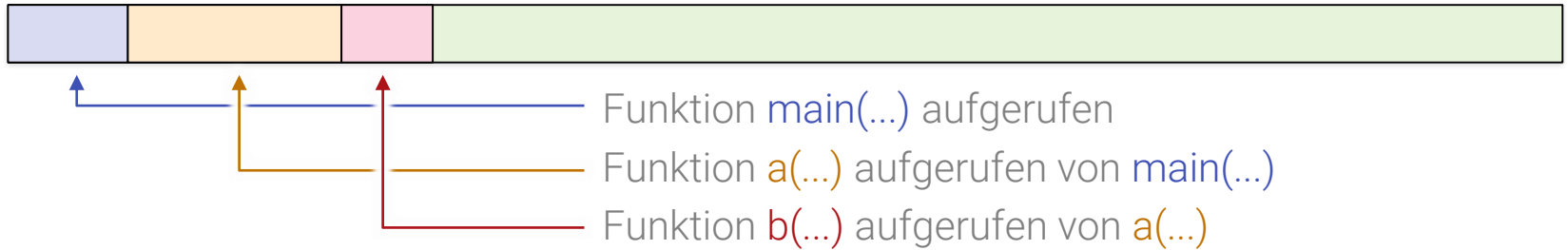
Stack Speicher



Stackspeicher

- Bei jedem Aufruf einer Funktion (Unterprogramm)
 - Für alle Lokalen Variablen wird Speicher angelegt
 - Immer für alle gleichzeitig → Geschwindigkeit!
- Unterprogrammaufruf:
 - Wieder neuen Speicher anlegen
 - Stapeln auf altem (→ *englisch* Stapel = „Stack“)
- Teil des Hauptspeichers (z.B. spezieller Heap-Block)

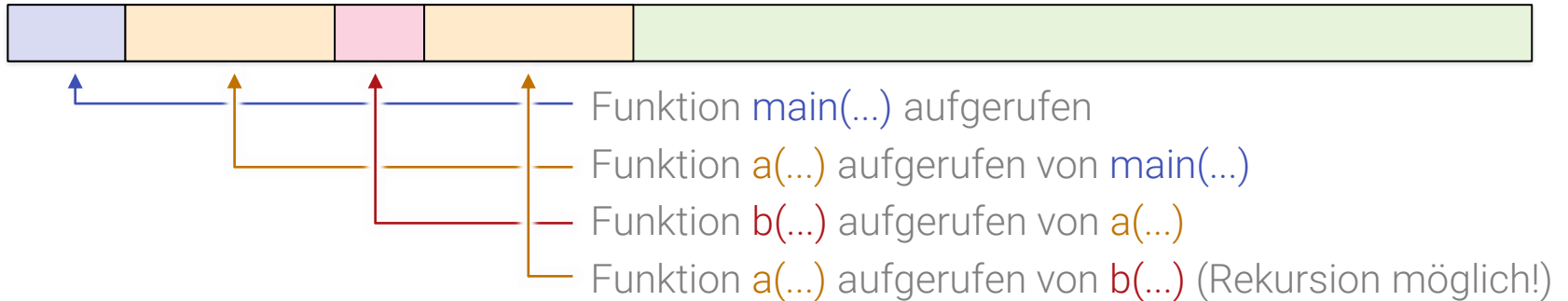
Stack Speicher



Stackspeicher

- Bei jedem Aufruf einer Funktion (Unterprogramm)
 - Für alle Lokalen Variablen wird Speicher angelegt
 - Immer für alle gleichzeitig → Geschwindigkeit!
- Unterprogrammaufruf:
 - Wieder neuen Speicher anlegen
 - Stapeln auf altem (→ *englisch* Stapel = „Stack“)
- Teil des Hauptspeichers (z.B. spezieller Heap-Block)

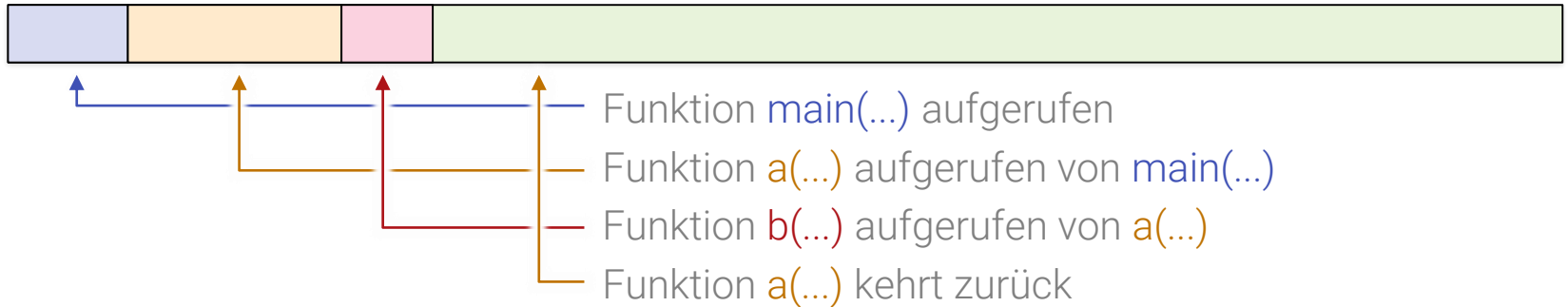
Stack Speicher



Stackspeicher

- Bei jedem Aufruf einer Funktion (Unterprogramm)
 - Für alle Lokalen Variablen wird Speicher angelegt
 - Immer für alle gleichzeitig → Geschwindigkeit!
- Unterprogrammaufruf:
 - Wieder neuen Speicher anlegen
 - Stapeln auf altem (→ *englisch* Stapel = „Stack“)
- Teil des Hauptspeichers (z.B. spezieller Heap-Block)

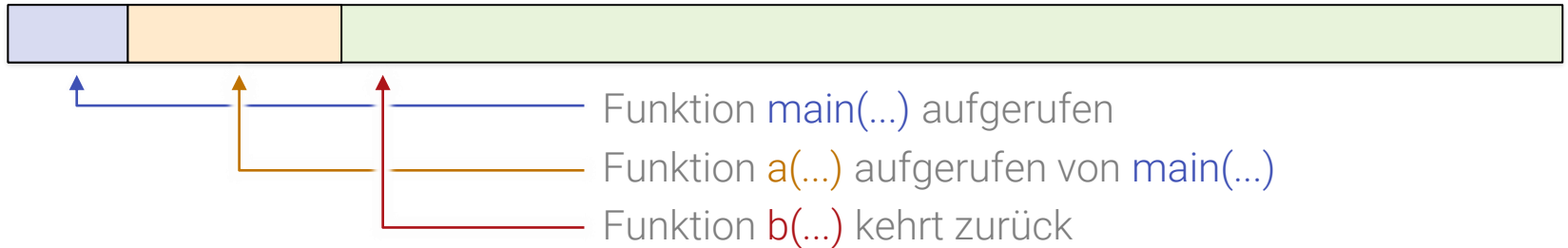
Stack Speicher



Stackspeicher

- Bei jedem Aufruf einer Funktion (Unterprogramm)
 - Für alle Lokalen Variablen wird Speicher angelegt
 - Immer für alle gleichzeitig → Geschwindigkeit!
- Unterprogrammaufruf:
 - Wieder neuen Speicher anlegen
 - Stapeln auf altem (→ *englisch* Stapel = „Stack“)
- Teil des Hauptspeichers (z.B. spezieller Heap-Block)

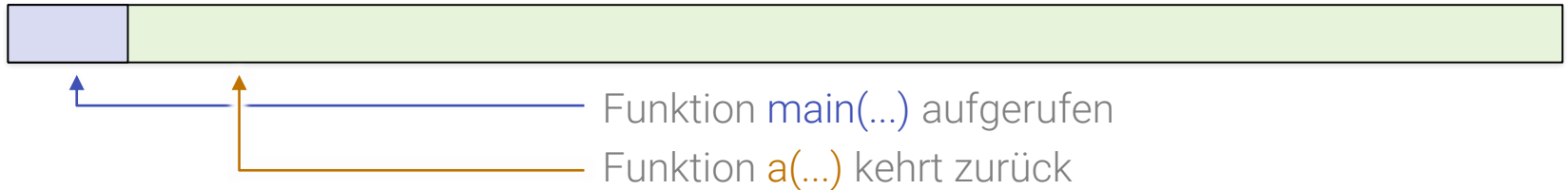
Stack Speicher



Stackspeicher

- Bei jedem Aufruf einer Funktion (Unterprogramm)
 - Für alle Lokalen Variablen wird Speicher angelegt
 - Immer für alle gleichzeitig → Geschwindigkeit!
- Unterprogrammaufruf:
 - Wieder neuen Speicher anlegen
 - Stapeln auf altem (→ *englisch* Stapel = „Stack“)
- Teil des Hauptspeichers (z.B. spezieller Heap-Block)

Stack Speicher



Stackspeicher

- Bei jedem Aufruf einer Funktion (Unterprogramm)
 - Für alle Lokalen Variablen wird Speicher angelegt
 - Immer für alle gleichzeitig → Geschwindigkeit!
- Unterprogrammaufruf:
 - Wieder neuen Speicher anlegen
 - Stapeln auf altem (→ *englisch* Stapel = „Stack“)
- Teil des Hauptspeichers (z.B. spezieller Heap-Block)

Stack Speicher



Stackspeicher

- Bei jedem Aufruf einer Funktion (Unterprogramm)
 - Für alle Lokalen Variablen wird Speicher angelegt
 - Immer für alle gleichzeitig → Geschwindigkeit!
- Unterprogrammaufruf:
 - Wieder neuen Speicher anlegen
 - Stapeln auf altem (→ *englisch* Stapel = „Stack“)
- Teil des Hauptspeichers (z.B. spezieller Heap-Block)

Beispiel

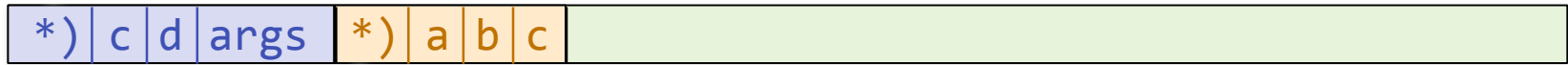


Lokale Variablen

```
int addNumbers(int a, int b) {  
    int c = a + b;  
    return c;  
}  
  
void mainProg(int anum) {  
    int c = 123;  
    // Aufruf des Unterprogramms  
    int d = addNumbers(1,2);  
}
```

Return

zurück zum
Betriebssystem



*) Die Rücksprungadresse
zur Aufrufstelle wird auch
auf dem Stack gespeichert

Lokale Variablen

```
int addNumbers(int a, int b) {  
    int c = a + b;  
    return c;  
}  
  
void mainprog(int args) {  
    int c = 123;  
    // Aufruf des Unterprogramms  
    int d = addNumbers(1,2);  
}
```

Datenobjekte

